

المظاهر الطاقية

Aspects énergétiques

1-تذكير ببعض التعلّمات الأساسية المكتسبة:

1-1- شغل قوة ثابتة مطبقة على جسم صلب في حركة إزاحة:

شغل قوة ثابتة \vec{F} مطبقة على جسم صلب في حركة إزاحة خلال انتقال نقطة تأثيرها من القطة A إلى النقطة B هو:
 $W_{A \rightarrow B}(\vec{F}) = \vec{F} \cdot \vec{AB} = F \cdot AB \cdot \cos(\vec{F}, \vec{AB})$
 ملحوظة: الشغل الجزئي الذي نرّمز إليه ب: δW خلال انتقال جزئي $\delta \ell$ ، يعبر عنه كما يلي: $\delta W = \vec{F} \cdot \delta \vec{\ell}$.

1-2- مبرهنة الطاقة الحركية:

في معدم غاليلي، تغير الطاقة الحركية لجسم صلب (في حركة إزاحة أو في حركة دوران حول محور ثابت) بين لحظتين يساوي المجموع الجبري لأشغال القوى الخارجية المطبقة عليه بين هاتين اللحظتين.

$$\Delta E_c = E_{c_f} - E_{c_i} \quad \text{مع} \quad \Delta E_c = \sum W_{F_{ext}}$$

● الطاقة الحركية بالنسبة لجسم صلب كتلته m وسرعته v في حركة إزاحة هي: $E_c = \frac{1}{2} m \cdot v^2$.

● الطاقة الحركية بالنسبة لجسم صلب عزم قصوره J_Δ في حركة دورانية: $E_c = \frac{1}{2} J_\Delta \cdot \omega^2$.

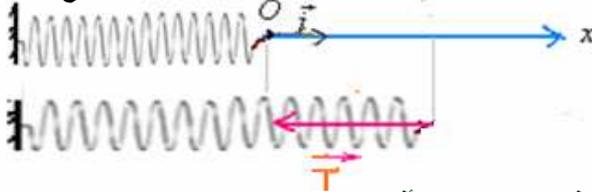
1-3- الطاقة الميكانيكية:

هي مجموع الطاقة الحركية وطاقة الوضع المرنة. $E_m = E_c + E_{pp}$.

2-الدراسة الطاقية للنواص المرنة:

1-2- شغل القوة المقرونة بتوتر النابض:

نعتبر نابضا ذي لفات غير متصلة صلابته K ، في وضع أفقي حيث أثبت أحد طرفيه إلى حامل ثابت. نجذب النابض أفقيا بمسافة x_m ثم نحرره. لتكن \vec{T} القوة المقرونة بتوتر النابض خلال تذبذبه حول موضع التوازن.



القوة $\vec{T} = -K \cdot x \vec{i}$ قوة ارتداد، هذه القوة غير ثابتة فهي تتعلق بالأفصول x .

الشغل الجزئي للقوة المطبقة من طرف النابض خلال انتقال جزئي $\delta \vec{\ell} = \delta x \cdot \vec{i}$ هو:

$$\delta W = \vec{T} \cdot \delta \vec{\ell} = -K \cdot x \cdot \vec{i} \cdot \delta x \cdot \vec{i} = -K \cdot x \cdot \delta x$$

إذن الشغل الجزئي $\delta W = -K \cdot x \cdot \delta x$

وبما أن الشغل الكلي يساوي مجموع الأشغال الجزئية، يمكننا تحديد شغل القوة خلال انتقال نقطة تأثيرها من نقطة M_1 ذات الأفصول

x_1 إلى نقطة M_2 ذات الأفصول x_2 باستعمال الحساب التكاملية. بحيث لدينا: $dW = -K \cdot x \cdot dx$

$$W_{M_1 \rightarrow M_2} \vec{T} = \int_{x_1}^{x_2} -K \cdot x \cdot dx = -K \int_{x_1}^{x_2} x \cdot dx = K \cdot \left[\frac{x^2}{2} \right]_{x_1}^{x_2} = -\frac{1}{2} K (x_2^2 - x_1^2) = \frac{1}{2} K (x_1^2 - x_2^2)$$

بصفة عامة:

تعبير شغل القوة المقرونة بتوتر نابض خلال الانتقال من الموضع البدني ذي الأفصول x_A إلى الموضع النهائي ذي الأفصول x_B هو كما يلي:

$$W_{A \rightarrow B} \vec{T} = \frac{1}{2} \cdot K (x_A^2 - x_B^2)$$

2-2- الدراسة الطاقية للنواص المرنة:

أ- طاقة الوضع المرنة:

طاقة الوضع المرنة للنواص المرنة هي الطاقة التي تمتلكها المجموعة من جراء تشويه النابض وتعطيلها العلاقة التالية:

$$E_{pe} = \frac{1}{2} K \cdot x^2 + c^{te}$$

حيث: K صلابة النابض. x : إبطاله.

والتابتة c^{te} تحدد قيمتها باستعمال الحالة المرجعية.

وعملنا نختار كحالة المرجعية $E_{pe} = 0$ عندما يكون النابض غير مشوها أي عند $x = 0$.
 بالتعويض في التعبير السابق نحصل على $c^{te} = 0$.

وبالتالي يعبر عن طاقة الوضع للنواس المرن بالعلاقة $E_{pe} = \frac{1}{2} K \cdot x^2$ باعتبار $E_{pe} = 0$ عند $x = 0$.

ملحوظة 1: تغير طاقة الوضع المرنة لا يتعلق بالحالة المرجعية :

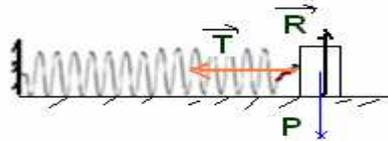
$$E_{p1} = \frac{1}{2} k \cdot x_1 + C \quad \text{في الموضع } x_1 \text{ لدينا}$$

$$E_{p2} = \frac{1}{2} k \cdot x_2 + C \quad \text{في الموضع } x_2 \text{ لدينا}$$

$$\Delta E_p = E_{p2} - E_{p1} = \frac{1}{2} k(x_2 - x_1) \quad \text{وتغير طاقة الوضع :}$$

ب-انحفاظ الطاقة الميكانيكية:

نعتبر النواس المرن الأفقي خلال حركته التذبذبية .



بتطبيق مبرهنة الطاقة الحركية على المجموعة خلال انتقال الجسم S من الموضع x_1 إلى الموضع x_2 .

$$\Delta E_c = W\vec{P} + W\vec{R} + W\vec{T}$$

$W\vec{P} = 0$ و $W\vec{R} = 0$ لأنهما متعامدتان مع اتجاه الحركة .

$$\Delta E_c = W\vec{T} \quad \text{لدينا} \quad \Delta E_c = W\vec{T} \quad \text{لدينا} \quad W\vec{T}_{A \rightarrow B} = \frac{1}{2} \cdot K(x_1^2 - x_2^2) = -\Delta E_{pe} \quad \text{إذن العلاقة (1) تصبح.} \quad \Delta E_c = -\Delta E_{pe}$$

$$E_{c1} + E_{p1} = E_{c2} + E_{p2} \quad \Leftrightarrow \quad E_{c2} - E_{c1} = E_{p1} - E_{p2} \quad \text{أي}$$

$$\text{أي} \quad E_{M1} = E_{M2} \quad \text{وبالتالي الطاقة الميكانيكية للمجموعة تحتفظ بين الموضعين 1 و 2.}$$

وبما أن الطاقة الميكانيكية $E_M = E_c + E_{pe} = \frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2 + \frac{1}{2} \cdot k \cdot x^2$ مع $E_{pe} = 0$ عند $x = 0$.

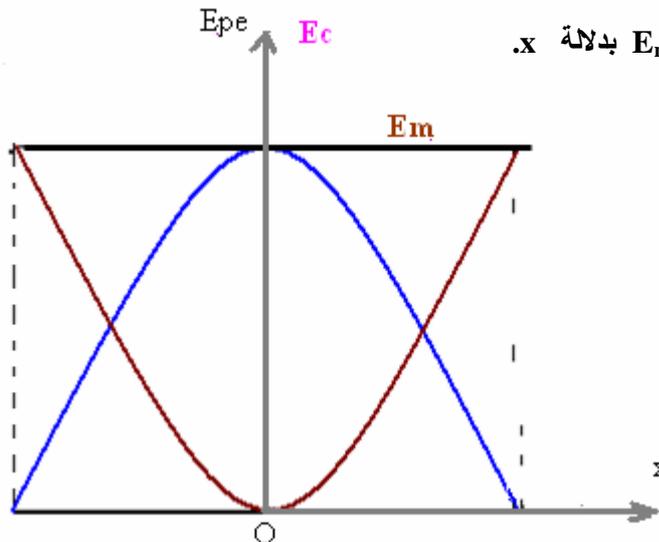
إذا كانت الاحتكاكات مهمة ، ليس هناك تبدد للطاقة أي الطاقة الميكانيكية للمجموعة تحتفظ: $E_M = C^{te}$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} \cdot m \cdot (2 \cdot v \cdot \frac{dv}{dt}) + \frac{1}{2} \cdot K \cdot (2 \cdot x \cdot \frac{dx}{dt}) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \frac{d}{dt} (\frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2 + \frac{1}{2} \cdot K \cdot x^2) = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \frac{dE_M}{dt} = 0 \quad \text{إذن:}$$

$$m \cdot \dot{x} \cdot \ddot{x} + k \cdot x \cdot \dot{x} = 0 \quad \Leftrightarrow \quad m \cdot \ddot{x} + k \cdot x = 0 \quad \text{المعادلة التفاضلية للحركة ، مع:} \quad \omega_0^2 = \frac{K}{m}$$

ج-مخططات الطاقة:

يمكن تمثيل تغيرات E_m و E_c و E_{pe} بدلالة x .



وبما أن حل المعادلة التفاضلية $m.\ddot{x} + k.x = 0$ هو دالة جيبية تكتب كما يلي :

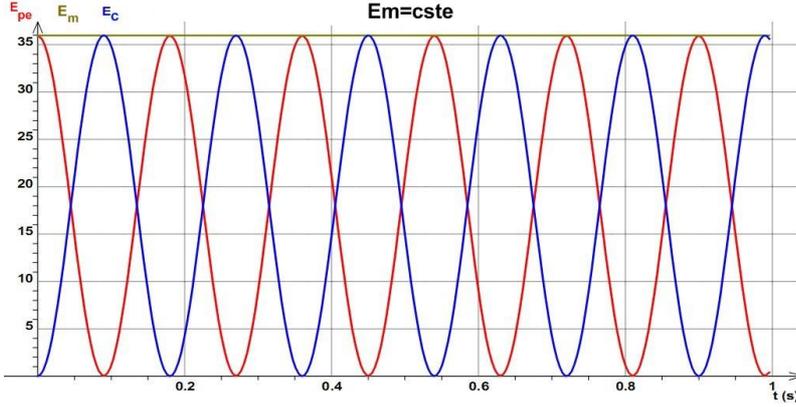
$$x = x_m \cos(\omega_o t + \varphi) \quad \text{فإن:} \quad E_{pe} = \frac{1}{2} K.x^2 = \frac{1}{2} K x_m^2 .\cos^2 (\omega_o t + \varphi)$$

$$E_c = \frac{1}{2} .m.v^2 = \frac{1}{2} m x_m^2 \omega_o^2 .\sin^2 (\omega_o t + \varphi) \quad \text{و:}$$

$$E_m = E_{pe} + E_c = \frac{1}{2} K x_m^2 .\cos^2 (\omega_o t + \varphi) + \frac{1}{2} m x_m^2 \omega_o^2 \sin^2 (\omega_o t + \varphi) \quad \text{إن:}$$

$$\omega_o^2 = \frac{K}{m} \quad \text{نعوض}$$

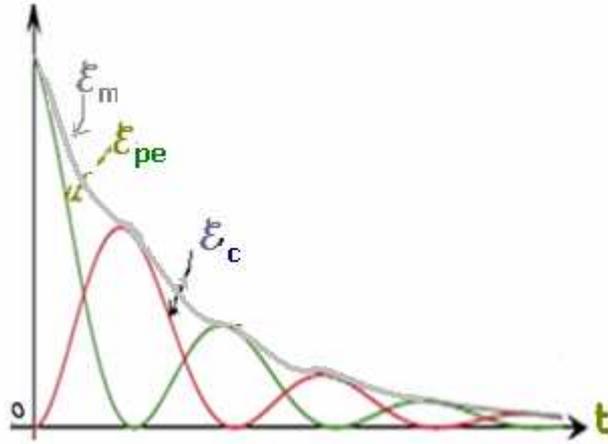
$$E_m = \frac{1}{2} K x_m^2 [\cos^2 (\omega_o t + \varphi) + \sin^2 (\omega_o t + \varphi)] = \frac{1}{2} .K.x_m^2 \quad \text{فنحصل على:}$$



$$E_m = \frac{1}{2} .K.x_m^2 = C^{te}$$

د-في حالة وجود احتكاكات:

في هذه الحالة يتناقص وسع التذبذبات تدريجيا ، فنحصل على نظام شبه دوري (أو لادوري وذلك حسب أهمية الاحتكاك). الطاقة الميكانيكية للمجموعة تتناقص مع مرور الزمن إلى أن يتوقف المتذبذب عن الحركة .



3-الدراسة الطاقية لنواس اللي:

3-1-الطاقة الحركية للمجموعة:

تنحصر الطاقة الحركية لنواس اللي في الطاقة الحركية للقضيب $E_c = \frac{1}{2} .J_{\Delta} .\dot{\theta}^2$ مع J_{Δ} عزم قصور القضيب و $\dot{\theta}$ سرعته الزاوية)

3-2-طاقة الوضع للي:

$$E_{pt} = \frac{1}{2} .C.\theta^2 + C^{te} \quad \text{: طاقة الوضع للي تعطيها العلاقة التالية}$$

عادة نأخذ كحالة مرجعية $E_{pt} = 0$ عند $\theta = 0$ وبذلك تكون $C^{te} = 0$.

$$E_{pt} = \frac{1}{2} C.\theta^2$$

وبالتالي :

3-3- الطاقة الميكانيكية للمجموعة:

$$E_m = \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C \theta^2$$

باعتبار كحالة مرجعية $E_{pt} = 0$ عند 0 ، يكون تعبير الطاقة الميكانيكية لنواس اللي كما يلي :

إذا كانت الاحتكاكات مهملة ، ليس هناك تبدد للطاقة أي الطاقة الميكانيكية للمجموعة تحفظ $E_M = C$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{2} J_{\Delta} (2\dot{\theta} \cdot \frac{d\theta}{dt}) + \frac{1}{2} C (2\theta \cdot \frac{d\theta}{dt}) = 0 \Leftrightarrow \frac{d}{dt} (\frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C \theta^2) = 0 \Leftrightarrow \frac{dE_M}{dt} = 0 \quad \text{إن:}$$

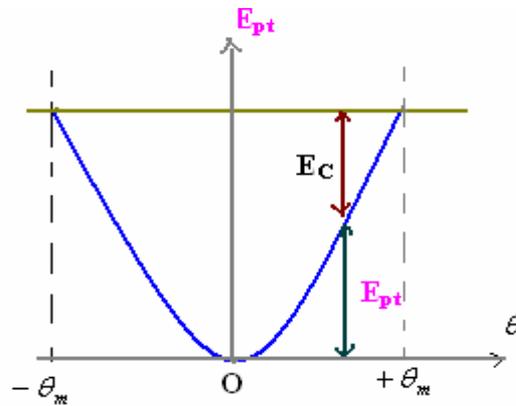
$$\omega_o^2 = \frac{C}{J_{\Delta}} \quad \text{المعادلة التفاضلية للحركة} \quad J_{\Delta} \ddot{\theta} + C \theta = 0 \quad \Leftrightarrow \quad J_{\Delta} \dot{\theta} \ddot{\theta} + C \theta \dot{\theta} = 0$$

الحل هو كما يلي : $\theta = \theta_m \cos(\omega_o t + \varphi)$

$$E_m = \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} C \theta^2 \quad \text{إن الطاقة الميكانيكية}$$

$$E_m = \frac{1}{2} C \dot{\theta}_m^2 = C^{te} \quad \text{بتعويض } \theta \text{ و } \dot{\theta} \text{ و } \omega_o^2 = \frac{C}{J_{\Delta}} \text{ في العلاقة أعلاه ، نحصل على :}$$

يمكن تمثيل $E_{pt} = \frac{1}{2} C \theta^2$ هو عبارة عن منحنى شلجمي .



4- الدراسة الطاقية لنواس وازن:

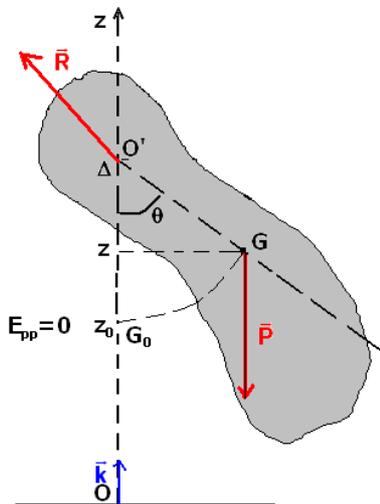
4-1- الطاقة الميكانيكية:

نعتبر المجموعة النواس الوازن {الحامل - الجسم S} بحيث أن J_{Δ} عزم قصور الجسم S ونعلم حركة مركز قصوره بالأفصول الزاوي θ عند كل لحظة t بالنسبة لمعلم مرتبط بمرجع أرضي .

- الطاقة الحركية للمجموعة : يتوفر النواس الوازن على طاقة حركية في المرجع المرتبط بالأرض : $E_C = \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2$

- طاقة الوضع الثقالية للمجموعة

تعبير طاقة الوضع الثقالية لنواس وازن في مجال الثقالة هو $E_{pp} = mgz + cte$ حيث m كتلة الجسم S و z أنسوب



مركز قصوره في المعلم $\mathcal{R}(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ متعامد وممنظم

محوره (O, \vec{k}) رأسي وموجه نحو الأعلى ، و g شدة الثقالة .

الثابتة cte تحدد انطلاقا من الحالة المرجعية .

- الطاقة الميكانيكية للنواس الوازن. $E_m = E_C + E_{pp}$

تعبير الطاقة الميكانيكية لنواس وازن في معلم مرتبط بمرجع أرضي هو :

$$E_m = mgz + \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2 + cte$$

مثال :

حسب الشكل : $z = z_0 + h$ بحيث أن

$$O'G = d \text{ نضع } h = O'G - O'G \cos \theta$$

$$z = z_0 + d(1 - \cos \theta)$$

يمكن تحديد الثابتة cte انطلاقا من الحالة المرجعية :

$$cte = -mgz_0 \text{ عند } z = z_0 \text{ أي أن } E_{pp} = 0$$

$$.. E_m = mgd(1 - \cos \theta) + \frac{1}{2} J_{\Delta} \dot{\theta}^2$$

$$\frac{dE_m}{dt} = mg\dot{\theta} \sin \theta + J_{\Delta} \ddot{\theta}$$

$$= \dot{\theta} (mgd \sin \theta + J_{\Delta} \ddot{\theta}) = 0$$

$$E_m = cte$$

في غياب للاحتكاكات تبقى الطاقة الميكانيكية للنواس

الوازن في مجال الثقالة ثابتة . إذن النواس الوازن مجموعة محافظيه

2-4- مخططات الطاقة:

أ - الحالة العامة

* التمثيل المبياني لتغيرات طاقة الوضع الثقالية بدلالة الأنسوب z .

$$E_{pp} = mgz$$

$$E_m = g(z) = cte$$

$$E_m - E_{pp} = E_c$$

الطاقة الحركية إما موجبة أو منعدمة.

في النقطة M $E_c = 0$ و $E_{pp} = mgz_M$

$$E_m = E_{pp} = mgz_M$$

أي أن z لا يمكنها أن تتجاوز z_M يعني أن $z < z_M$

في النقطة O : $E_{pp} = 0$ و $E_c = E_m = \frac{1}{2} m v_{\max}^2$

عندما تزداد z تنقص الطاقة الحركية E_c تزداد طاقة الوضع E_{pp} إلى أن تصبح $z = z_m$ فيتوقف الجسم

أي أن $E_c = 0$

ب - حالة النواس الوازن

- طاقة الوضع الثقالية للنواس الوازن نختار كحالة مرجعية $E_{pp} = 0$ بالنسبة $z = z_0$ في هذه الحالة

$$E_{pp} = mgd(1 - \cos \theta)$$

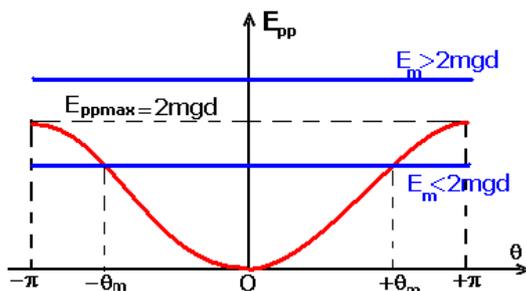
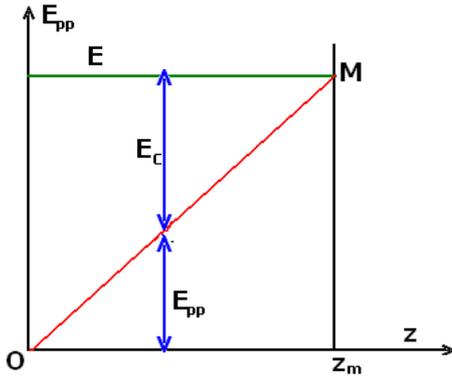
- مخططات الطاقة

الطاقة الميكانيكية وهي ثابتة بالنسبة للنواس الوازن $E_m = E_{pp} + E_c$

$$E_{pp} = f(\theta) \text{ طاقة الوضع الثقالية } E_{pp} = mgd(1 - \cos \theta)$$

حساب تغيرات $E_{pp}(\theta)$

$$\frac{dE}{d\theta} = mgd \dot{\theta} \sin \theta = 0 \Leftrightarrow \sin \theta = 0$$



$$\theta = \pi \text{ أو } \theta = -\pi$$

$$-\pi \leq \theta \leq \pi$$

$$0 \leq E_{pp} \leq 2mgd$$

الحالة الأولى:

$$E_m > 2mgd \text{ و } E_m = E_{pp} + E_C \text{ أي أن } E_C > 0$$

وبالتالي فالنواس الوازن لا يتوقف ويمكنه ان يدور حول المحور (Δ)

الحالة الثانية:

في هذه الحالة تنعدم الطاقة الحركية للنواس $E_m < 2mgd$ أي أن $E_C = E_m - E_{pp}$ وبما أن $E_C \geq 0$

الوازن بالنسبة لقيمتين θ_m و $-\theta_m$ في هذه الحالة

للمجموعة حركة تذبذبية حرة وغير مغمدة تتحول خلالها الطاقة الحركية إلى طاقة وضع ثقالية $\Delta E_C = -\Delta E_{pp}$.

في حالة ذبذبات ذات وسع صغير $\sin \theta \approx \theta$ و $\sin \theta \approx \theta$

$$\cos \theta \approx 1 - \frac{\theta^2}{2}$$

$$E_p = mgd \left(1 - 1 + \frac{\theta^2}{2} \right) = mgd \frac{\theta^2}{2}$$

